

空間エネルギー内でのエネルギー周回（粒子）の動力学

Version-2020.12

改訂版「[エネルギー周回理論による力学 - 概要](#)」に移動下さい。

エネルギー周回理論 から：

- **内在エネルギー** が動くと更なるエネルギーを与える。
- エネルギーの逆並行の二つの動きは、運動量に基づき働く **基本力** により、周回を形成する。
- **エネルギー周回** 全体をまとめて静止していると扱っていると、その全エネルギーは **量子化** され、更なる運動に対しての **静止エネルギー** となる。
- エネルギー周回の **直線運動** は、媒体である **空間エネルギー** からみると、内在エネルギーの **螺旋運動** となる。
- この運動は媒体内での波の伝搬であるため、空間エネルギーに対し静止した **特別な座標系** が存在する。従って相対性原理は成り立たない。

ここでは **運動方程式** と **運動エネルギー** について **新たな数式** を誘導する。

< スペース内で量子化されたエネルギー周回 >

➤ 空間エネルギー（真空空間のエネルギー）

- ・ 4次元球の3次元表面に均等に分布する。
- ・ 一つの空間次元と一つの隠れ次元H内での周回として表記することができる。Hは隠れ次元のなかで最も小さい振動数 ω_0 を示すもの。
- ・ エネルギーはH次元の半径 μ_0 内で量子化されている。半径 μ_0 の4次元球の空間エネルギーを **スペース**と呼ぶ。

➤ 見かけエネルギー/apparent energy（我々が観測するエネルギー）

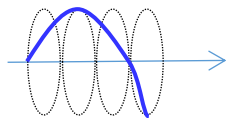
- ・ 空間エネルギーの運動・振動に起因する追加のエネルギー。
 - ・ 振動数 $(n)\omega_0$ 半径 μ_0 のエネルギー周回 → スペース内で **量子化** されている
- エネルギー周回の全エネルギーは如何なる空間方向に対しても **静止エネルギー** として働く。 **静止質量** m_0 は周回している内在エネルギーの大きさ。

$$E_r = m_0 v_c^2 = m_0 \mu_0^2 \omega_0^2 = m_0 c^2 \quad (\text{quantized circulation in a spacia})$$

＜ 内在エネルギー（静止質量）と周回速度 ＞

共通の全エネルギー E を持つ二つの粒子を想定する。

- 1) 静止した粒子 2) 空間エネルギーに対し速度 v で動く粒子



Movement of m_0



Movement of M_0

$$E = m_0 c^2$$

$$E = m_0 (v^2 + C_r^2)$$

$$E = M_0 C_r^2$$

By the **stationary** frame

By the **co-moving** frame

内在エネルギー：

$$m_0$$

$$m_0$$

$$M_0$$

内在エネルギーの速度：

$$c$$

$$c$$

$$C_r$$

周回速度：

$$c = \mu_0 \omega_0$$

$$C_r$$

$$C_r$$

$$C_r^2 = c^2 - v^2$$

$$M_0 = \frac{m_0}{1 - v^2/c^2}$$

< 運動方程式 >

加速度： (by stationary frame) (by co-moving frame)

$$v = 0: \quad \alpha_0 = dv/dt$$

$$v = v_1: \quad \alpha_{v_1} = d(v_1 + v)/dt = dv/dt \quad \alpha_{v_1} = dV/dt = d(0 + v)/dt = dv/dt$$

如何なる値 v に対しても、加速度は両座標系で同じ。

$$\alpha_v = \frac{dV}{dt} = \frac{dv}{dt}$$

同じ力を $v = v$ と $v = 0$ で課した場合の共動座標系(co-moving frame)での運動方程式：

$$\boxed{F = M_0 \alpha_v}, \quad F = m_0 \alpha_0 \quad (v = 0)$$

$$\alpha_v = \frac{m_0}{M_0} \alpha_0 = (1 - v^2/c^2) \alpha_0$$

空間エネルギーに対する静止座標系では：

$$\boxed{F = \frac{m_0 \alpha_v}{1 - v^2/c^2}}$$

運動方程式：

$$F = \frac{m_0 \alpha_v}{1 - v^2/c^2} = M_0 \alpha_v = m_0 \alpha_0$$

$v = 0$ での 静止質量 m_0 加速度 α_0 に対し、 $v = v$ では

By the stationary frame: 加速度が減少し α_0 の **加速因子(acceleration factor)** 倍になる

$$\alpha_v = f_a \alpha_0, \quad f_a \equiv 1 - v^2/c^2$$

By the co-moving frame: 静止質量が増え m_0 に $1/f_a$ を乗じたものになる

$$M_0 = m_0 / f_a$$

< 静止エネルギーの加速による運動エネルギー >

静止したエネルギー周回（粒子）にエネルギー ΔE を加え速度 v に加速する。

$$E_r + \Delta E \rightarrow E_r + E_k = E_t$$

一定の力 F を加える。なされた仕事 ΔE は得られた運動エネルギー E_k に等しい。

$$E_k = \Delta E = \int_{x_0}^x F dx = \int_0^v F(v) dx = \int_0^v G(v) dv$$

$$\begin{aligned} \int F dx &= \int m_0 \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^{-1} \frac{dv}{dt} dx = \int m_0 \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)^{-1} v dv = \int m_0 T^{-1} v \frac{c^2}{-2v} dT \\ &= -\frac{m_0 c^2}{2} \int T^{-1} dT = -\frac{m_0 c^2}{2} \log \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) + k \end{aligned}$$

速度 $v = 0$ (at x_0) から $v = v$ (at x) までの定積分が運動エネルギーとなる。

$$E_k = -\frac{m_0 c^2}{2} \log \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right)$$

$$E_k = \frac{1}{2} m_0 v^2 \left(1 + \frac{1}{2} \frac{v^2}{c^2} + \frac{1}{3} \frac{v^4}{c^4} + \frac{1}{4} \frac{v^6}{c^6} + \dots\right) = \frac{1}{2} m_0 v^2 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} \left(\frac{v^2}{c^2}\right)^{n-1}$$

< 重力場内での静止質量 >

静止エネルギーと静止質量を新に次のように定義することができる：

$$E_r \equiv E_t - E_k, \quad M_0 \equiv \frac{E_r}{c^2}$$

半径 r で x 方向に周回する物体の静止エネルギー／静止質量：

$$E_t(r) = m_\infty c^2 + E_k(x) + E_p(r)$$

$$E_r(r) = m_0(r) c^2 = E_t(r) - E_k(x) = m_\infty c^2 + E_p(r)$$

$$m_0(r) = m_\infty + \frac{E_p(r)}{c^2}$$

任意の基準半径 r_0 を用いる。

$$m_0(r) \approx m_0(r_0) + \frac{GMm_0(r_0)}{c^2} \left(\frac{1}{r_0} - \frac{1}{r} + \frac{GM}{2c^2} \left(\frac{1}{r_0} - \frac{1}{r} \right)^2 \right)$$

地球上での静止質量（海拔からの標高 $h = r - r_0$ ）：

$$m_0(h) \approx m_0(0) + \frac{GM_E m_0(0)}{c^2} \left(\frac{1}{r_0} - \frac{1}{r_0 + h} \right) \approx m_0(0) + \frac{m_0(0)gh}{c^2}, \quad \left(g = \frac{GM_E}{r_0^2} \right)$$

$$E_r(h) = E_r(0) + \Delta E_p = m_0(h)c^2 \approx m_0(0)c^2 + m_0(0)gh$$

- 高地にある原子の**全エネルギー** は、**位置エネルギーの増加**により、低地にある同じ原子のエネルギーより大きくなる。
- 高地にある原子の**放射周波数**は全エネルギーの増加と同じ比率で増加する。
- **原子時計**はその設置場所の高度に従い、1秒に相当する時計周波数を補正する必要がある。

参考) 一般相対性理論による解釈：

時計周波数の変化は高度による**重力赤方偏移**の差による。高地では低地より時間が速く進むと主張している。しかし、これは**静止質量が不変との仮定**に基づく。